

# 市街地での自動運転に向けた非線形モデル予測制御 アルゴリズムと組み込み ECU での実装

広津 鉄平\*

Efficient Implementation of Non-Linear Model Predictive Control on  
an Embedded ECU for Automated Driving in Urban Environments

Teppei HIROTSU\*

\* 株式会社日立製作所研究開発グループ制御イノベーションセンターグリーンモビリティ研究部 (〒 312-0034 茨城県ひたちなか市堀口 832 番地 2)

\* Green Mobility Research Department, Center for Technology Innovation – Controls, Research & Development Group, Hitachi, Ltd. (832-2, Horiguchi, Hitachinaka, Ibaraki 312-0034)